

Sapienza Università di Roma
Unità Didattica Sistemi Digitali di Controllo
Prova Scritta del 18 Febbraio 2008

1. Si consideri il sistema digitale di controllo rappresentato in Fig. 1 in cui il periodo di campionamento

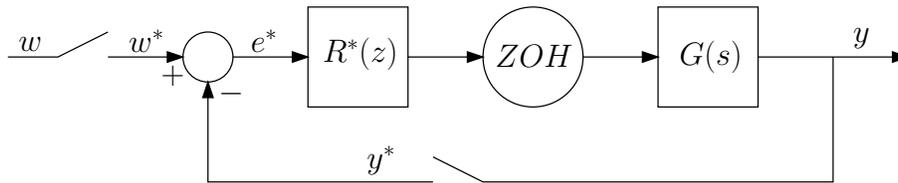


Figura 1: Sistema digitale di controllo

e' pari ad 1 e

$$G(s) = \frac{1}{s - \ln 2}.$$

Progettare $R^*(z)$ in modo da soddisfare le seguenti specifiche:

- (a) l'errore e^* corrispondente ad un riferimento a scalino sia nullo a regime permanente;
 - (b) il corrispondente sistema di controllo tempo discreto sia FIR.
2. Dato un A/D bipolare a 4 bit con $V_{ref} = 10$ V, determinare l'uscita corrispondente a $V_{in} = -3$ V.

Proposta di soluzione

1. Al fine del soddisfacimento delle specifiche è sufficiente considerare il sistema di controllo a tempo discreto di Fig. 2.

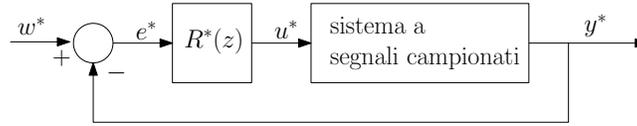


Figura 2: Sistema di controllo a tempo discreto

La funzione di trasferimento $G^*(z)$ del sistema a segnali campionati può essere calcolata usando la apposita procedura e si ottiene

$$\begin{aligned}
 Y(s) &= \frac{1}{s(s - \ln 2)} = \frac{1}{\ln 2} \left(\frac{1}{s - \ln 2} - \frac{1}{s} \right) \\
 y^*(k) &= \frac{1}{\ln 2} (e^{(\ln 2)^k} - 1) \text{sca}^*(k) = \frac{1}{\ln 2} (2^k - 1) \text{sca}^*(k) \\
 Y^*(z) &= \frac{1}{\ln 2} \left(\frac{z}{z - 2} - \frac{z}{z - 1} \right) \\
 G^*(z) &= Y^*(z) \frac{z - 1}{z} = \frac{1}{(\ln 2)(z - 2)}.
 \end{aligned}$$

Dalla teoria si ricava che il sistema a segnali campionati è di ordine 1; visto che $G^*(z)$ possiede 1 polo, ne segue che il sistema a segnali campionati è raggiungibile ed osservabile.

Per soddisfare la specifica sulla precisione a regime permanente consideriamo il processo “allargato”

$$\tilde{G}(z) = \frac{z}{z - 1} G^*(z) = \frac{z}{(\ln 2)(z - 1)(z - 2)},$$

e determiniamo una $\tilde{R}(z)$ tale che gli autovalori del sistema retroazionato siano tutti interni al cerchio unitario. Essendo il grado del denominatore di $\tilde{G}(z)$ pari a 2, ciò si può ottenere con una $\tilde{R}(z)$ con grado del numeratore e del denominatore pari a 1.

Per semplificare i calcoli, poniamo

$$\tilde{R}(z) = \frac{(\ln 2)(q_1 z + q_0)}{z}$$

e determiniamo q_1 e q_0 imponendo che

$$z^2 - 3z + 2 + q_1 z + q_0 = z^2.$$

da cui segue che

$$\begin{aligned}
 q_1 &= 3 \\
 q_0 &= -2.
 \end{aligned}$$

Pertanto

$$R^*(z) = \frac{z}{z - 1} \tilde{R}(z) = \frac{(\ln 2)(3z - 2)}{z - 1}.$$

2. Si tratta di determinare la rappresentazione binaria troncata a quattro bit di

$$\frac{V_{in} + \frac{V_{ref}}{2}}{V_{ref}} = 0,2 .$$

Utilizzando il metodo delle moltiplicazioni successive si ottiene

$$\begin{aligned} 2 \cdot 0,2 &= 0,4 < 1 \Rightarrow b_1 = 0 \\ 2 \cdot 0,4 &= 0,8 < 1 \Rightarrow b_2 = 0 \\ 2 \cdot 0,8 &= 1,6 > 1 \Rightarrow b_3 = 1 \\ 2 \cdot 0,6 &= 1,2 > 1 \Rightarrow b_4 = 1 . \end{aligned}$$

Pertanto l'uscita dello A/D è data dalla parola 0011.