



SAPIENZA UNIVERSITÀ DI ROMA
**DIPARTIMENTO DI INGEGNERIA INFORMATICA AUTOMATICA E
GESTIONALE ANTONIO RUBERTI**

**AVVISO DI CONFERIMENTO DI COLLABORAZIONE
(Verifica preliminare interna all'Ateneo "La Sapienza")**

AVVISO N. 21/CO.CO.CO/2013

Visto l'art. 5 del Regolamento per l'affidamento di incarichi di collaborazione coordinata e continuativa, consulenza professionale e prestazione occasionale in vigore presso l'Università degli Studi di Roma "La Sapienza", reso esecutivo con D.D. n. 768 del 12/08/2008 si rende noto che Il Dipartimento di Ingegneria informatica automatica e gestionale "Antonio Ruberti" intende conferire un incarico per lo svolgimento dell'attività di collaborazione coordinata e continuativa come da delibera della Giunta del Dipartimento di Ingegneria informatica automatica e gestionale A. Ruberti seduta del 28 Maggio 2013

OGGETTO DELLA PRESTAZIONE: Implementazione in ROS dell'ultima revisione del path planner a sostituzione di MOVE BASE

COMPETENZE DEL PRESTATORE: ROS, ROBOTICA, VISIONE, Fusione dati laser e Kinect

REQUISITI DEL PRESTATORE: Dottorato in Ingegneria Informatica o affine

DURATA E LUOGO:3 Mesi presso il Dipartimento

PUBBLICAZIONE:

Il presente avviso sarà affisso all'Albo della struttura, inserito sul sito web dell'Ateneo e sul proprio sito dal 5 Giugno 2013 al 11 Giugno 2013 (termine non superiore a 7 giorni).
Coloro i quali sono interessati alla collaborazione dovranno far pervenire entro il termine sopra indicato la propria candidatura con allegato curriculum vitae e parere favorevole del responsabile della struttura di incardinazione.

Roma, 5 Giugno 2013

IL RESPONSABILE DELLA STRUTTURA

(Prof. Claudio Leporelli)